

测控技术杂志社

关于《测控技术》“力触觉技术”专栏征文的通知

力触觉技术是当前机器人、人机交互和虚拟现实等领域的核心技术，包括力触觉传感技术、力触觉反馈技术、力触觉计算技术、力控制技术。该技术已成为本世纪以来各国竞相发展的高端科学技术，并作为一种新的人机交互模式在虚拟现实系统中得到广泛应用。

为了推动力触觉技术的发展及其在机器人、虚拟现实系统等领域的应用，推动我国从机器人制造大国迈进机器人研发强国行列。《测控技术》拟设立“力触觉技术”专栏，征集力触觉技术的最新研究成果、创新应用及技术趋势分析（综述）文章。有关征文事项具体如下：

一、征文范围（但不限于）

- （一）力觉传感器与多维力测量技术；
- （二）力触觉反馈技术；
- （三）力触觉交互技术；
- （四）机器人力触觉控制；
- （五）力觉感知与力控制；

- (六) 触觉传感器;
- (七) 触觉信息处理与目标识别;
- (八) 力触觉与视觉信息融合;
- (九) 仿生触觉与电子皮肤;
- (十) 人的力触觉感知建模与分析;
- (十一) 力触觉技术在航空航天、工业电子、健康医疗等领域的应用。

二、征文类型

专业技术类文章; 发展现状及趋势等综述、评述类文章。

三、论文要求

(一) 专业技术类文章应主题明确、内容新颖, 能反映作者近年来的研究进展和水平, 不少于 5000 字, 参考文献数量一般不少于 15 篇; 综述、评述类文章在文献综述基础上应有作者的独到见解与观点, 不少于 7000 字, 参考文献数量一般不少于 30 篇。

(二) 论文应未在公开出版物或全国性学术会议上发表过。

(三) 论文不得涉及国家秘密及内部信息。论文正式刊发前需作者单位保密审查并提供保密审查证明。

(四) 论文要素及排版要求请参见《测控技术》官网 (www.mct.com.cn) “投审稿系统” 中的“排版要求示例”。

(五) 投稿方式为登录《测控技术》官网“投审稿系

统”在线投稿。请在提交稿件时选择“力触觉技术”栏目。

四、截稿时间

投稿截止时间：2022年6月30日。

五、专栏联系方式

专栏编辑：黎媚

联系电话：010-65665345、13811314999（同微信号）

电子邮箱：lim@avic-bmc.com

六、专栏主编

宋爱国，教授，博士生导师。国家杰出青年基金获得者，中国青年科技奖获得者，新世纪百千万人才工程国家级人选，全国优秀科技工作者，江苏省特聘教授，东南大学首席教授，电仪控制学部主任。作为项目负责人先后主持国家重点研发计划项目、国家863项目、国家973项目、国家科技支撑计划项目、国家自然科学基金重点项目、载人航天项目等重要课题60余项。作为第一完成人先后获2017年国家技术发明二等奖、2019年吴文俊人工智能科技进步一等奖、教育部技术发明一等奖2项（2016年、2011年）、江苏省科技进步一等奖2项（2018年、2014年）、2010年中国专利优秀奖，以及省部级科技进步二等奖4项、日内瓦国际发明金奖4项等。发表论文300余篇，其中SCI论文200余篇，被SCI他引2800余次；获发明专利授权100余项，编写特种机器人国家标准5项。

七、其他事项

(一)录用的论文将在《测控技术》正刊“力触觉技术”专栏刊发。

(二)录用论文的作者将列入《测控技术》优秀作者库(优先发表)。

(三)未能录用的论文将推荐到《测控技术》增刊发表,增刊全文将上传到中国知网等第三方数据库。



关注公众号了解更多动态

